

# FANUC Robot CR-35iA



## 特长

FANUC Robot CR-35iA是无需安全栅栏的可搬运质量为35 kg的协同作业机器人。

## 协同作业

- 无安全栅栏，人与机器人可共享某个区域进行作业。
- 人与机器人可相互协调地进行重零件的搬运、零件的装配等各种作业。
- 利用手持引导功能（选项）可以直接操作机器人，简单地完成示教。

## 安全功能

- 接触到人时，机器人会安全地停止。
- 通过给人以安心感的绿色软护罩，缓和冲击力，防止人被夹住。
- 已经取得符合国际标准ISO 10218-1的安全认证。

## 智能化和高可靠性

- 可利用*i*RVision(内置视觉)等各种最新的智能化功能。
- 采用与以往的机器人相同的高可靠性设计，用户可放心使用。

## 应用实例

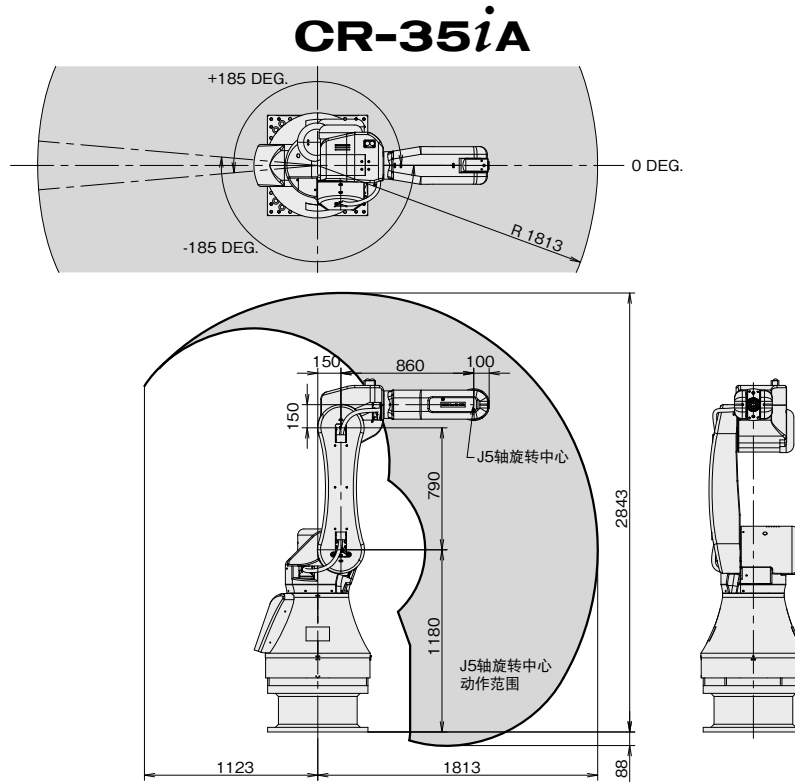


与机器人协同作业进行零件组装



使用手持引导功能进行工件搬运

# 动作范围



# 规格

機種		CR-35iA	
机构		多关节型机器人	
控制轴数		6轴 (J1, J2, J3, J4, J5, J6)	
可达半径		1813 mm	
安装方式		地面安装	
动作范围	J1轴旋转	340° / 370° (选项) 5.93 rad / 6.46 rad (选项)	
	J2轴旋转	165° 2.88 rad	
	J3轴旋转	258° 4.50 rad	
	J4轴手腕旋转	400° 6.98 rad	
	J5轴手腕摆动	220° 3.84 rad	
	J6轴手腕旋转	900° 15.71 rad	
手腕部可搬运质量		35 kg	
J3外壳上可搬运质量		2 kg	
最高速度 (注释1, 注释2)		750 mm/s	
手腕允许负载 转矩	J4轴	110 N·m	
	J5轴	110 N·m	
	J6轴	60 N·m	
手腕允许负载 转动惯量	J4轴	4.00 kg·m <sup>2</sup>	
	J5轴	4.00 kg·m <sup>2</sup>	
	J6轴	1.50 kg·m <sup>2</sup>	
驱动方式		使用AC伺服电机进行电气伺服驱动	
重复定位精度 (注释3)		±0.03 mm	
机器人质量 (注释4)		990 kg	
安装条件		环境温度 : 0~45°C 环境湿度 : 通常在75 %RH以下 (无结露现象) 短期在95 %RH以下 (1个月之内) 振动加速度 : 4.9 m/s <sup>2</sup> (0.5G) 以下	

注释1) 短距离移动时, 有可能达不到最高速度。  
 注释2) 需要根据系统的风险评估, 决定动作速度。  
 注释3) 遵照ISO9283标准。  
 注释4) 不包含控制装置质量。

# FANUC CORPORATION

Oshino-mura, Yamanashi 401-0597, Japan  
 Phone: (+81)555-84-5555 <https://www.fanuc.co.jp/>

上海发那科机器人有限公司

电话: (+86)21-5032-7700

<https://www.shanghai-fanuc.com.cn/>

台灣發那科股份有限公司

電話: (+886)4-2359-0522

<https://www.fanuctaiwan.com.tw/>

FANUC SINGAPORE PTE. LTD.

Phone: (+65)6567-8566

<https://www.fanuc.com/fsp/>

FANUC MECHATRONICS (MALAYSIA) SDN. BHD.

Phone: (+60)3-3082-1222

<https://www.fanuc.com/fmm/>

- 本机的外观及规格如需改良而变更, 恕不另行通知。
- 严禁擅自转载本商品目录中的内容。
- 本说明书中所载的产品受《外汇和外国贸易法》的管制。从日本出口到其他国家时, 必须得到日本政府的出口许可。此外, 将该产品再出口到其他国家时, 必须得到再出口该产品的国家的政府许可。另外, 该产品还同时受美国政府的再出口限制。在出口或再出口该类产品时, 请向FANUC (发那科) 公司咨询。