

FANUC Robot M-950

FANUC Robot M-1000



特长

FANUC Robot M-950 / M-1000是可搬运质量为500kg~1000kg的重型机器人。

- 配备有能够实现向上直立和向后旋转的J3手臂，利用其广阔的动作范围，可适应多种布局使用。
- 凭借强劲的手腕和高刚性，适用于大质量、大型工件的搬运。
- 可以根据用途从3种机型中选择最合适的机器人。

FANUC Robot M-950/500F-28A

除了适用于搬运大质量、大型工件外，还可适用于搅拌摩擦焊、钻孔加工、铆接等。

FANUC Robot M-1000/1000F-33A

凭借1000kg的可搬运质量，可支持电动汽车电池单元和长建筑材料等大质量、大型工件的搬运，以及钻孔加工等用途。

FANUC Robot M-1000/550F-46A

凭借550kg的可搬运质量和较长的可达半径，可支持包括给Giga cast模具涂抹脱模剂、取出部件等在内的多种用途。

- 手腕部具有与IP67相当的环境耐受性能（防尘、防水），即使在严酷的环境下也可以安心使用。
- 使用视觉传感器和丰富的智能化功能可以构建灵活的系统。

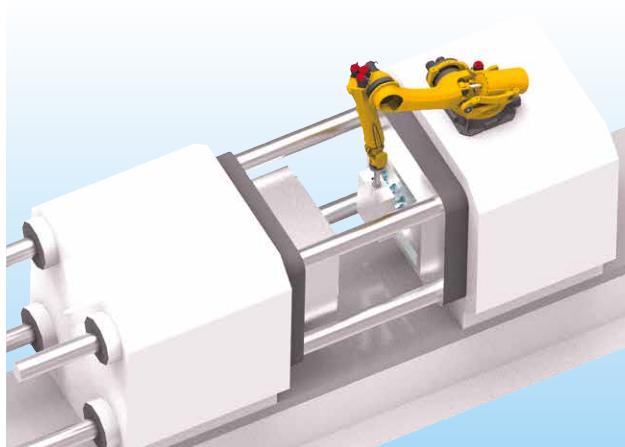
应用实例



大型铸件的搬运



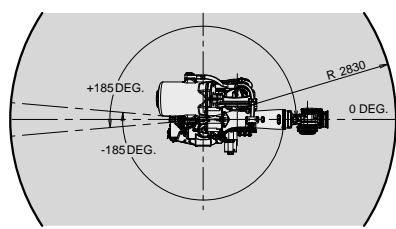
电池单元搬运
(搬运至机器人后方)



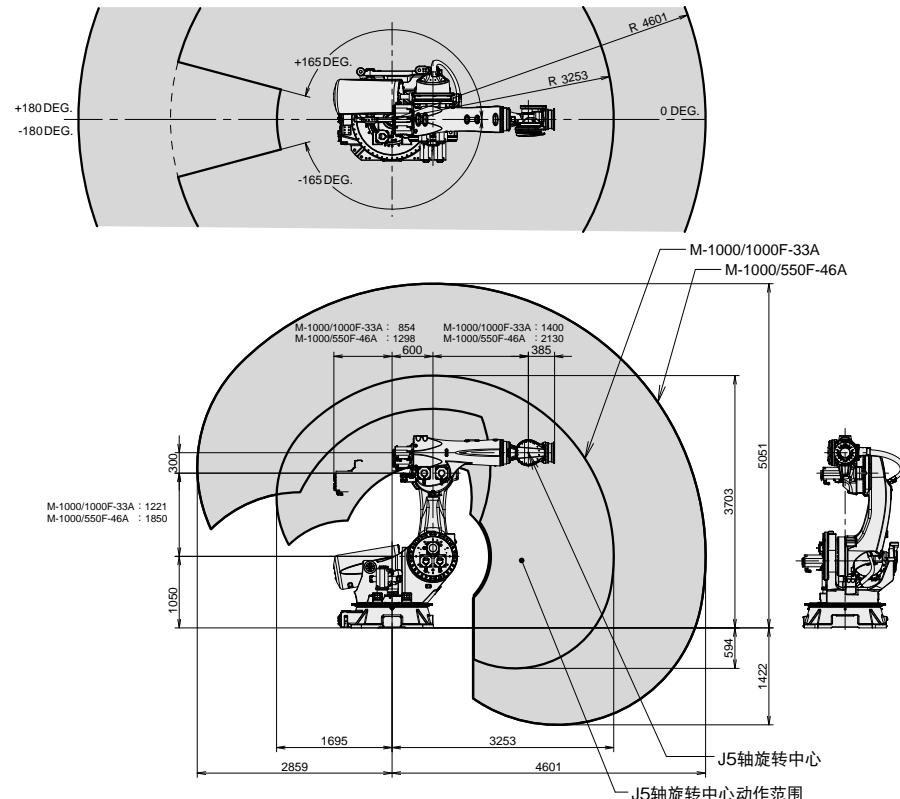
给Giga cast模具涂抹脱模剂

动作范围

M-950/500F-28A



M-1000/1000F-33A, 550F-46A



规格

机型		M-950/500F-28A	M-1000/1000F-33A	M-1000/550F-46A
机构		多关节型机器人		
控制轴数		6轴 (J1, J2, J3, J4, J5, J6)		
可达半径		2830 mm	3253 mm	4601 mm
安装方式	J1轴旋转	370° (100°/s) 6.46 rad (1.75 rad/s)	360° (60°/s) 6.28 rad (1.05 rad/s)	360° (75°/s) 6.28 rad (1.31 rad/s)
	J2轴旋转	150° (80°/s) 2.62 rad (1.40 rad/s)	145° (50°/s) 2.53 rad (0.87 rad/s)	145° (60°/s) 2.53 rad (1.05 rad/s)
	J3轴旋转	394.5° (80°/s) 6.89 rad (1.40 rad/s)	324° (50°/s) 5.65 rad (0.87 rad/s)	330° (60°/s) 5.76 rad (1.05 rad/s)
	J4轴手腕旋转	720° (110°/s) 12.57 rad (1.92 rad/s)	720° (70°/s) 12.57 rad (1.22 rad/s)	720° (85°/s) 12.57 rad (1.48 rad/s)
	J5轴手腕摆动	244° (110°/s) 4.26 rad (1.92 rad/s)	240° (70°/s) 4.19 rad (1.22 rad/s)	240° (85°/s) 4.19 rad (1.48 rad/s)
	J6轴手腕旋转	720° (170°/s) 12.57 rad (2.97 rad/s)	720° (85°/s) 12.57 rad (1.48 rad/s)	720° (115°/s) 12.57 rad (2.01 rad/s)
手腕部可搬运质量		500 kg	1000 kg	550 kg
J2机座部可搬运质量			550 kg	
J3外壳上可搬运质量			50 kg	
手腕允许负载转矩	J4轴	3420 N·m 349 kgf·m	8800 N·m 898 kgf·m	5280 N·m 539 kgf·m
	J5轴	3420 N·m 349 kgf·m	8800 N·m 898 kgf·m	5280 N·m 539 kgf·m
	J6轴	1850 N·m 189 kgf·m	5800 N·m 592 kgf·m	2520 N·m 257 kgf·m
手腕允许负载转动惯量	J4轴	1100 kg·m ² 11224 kgf·cm·s ²	1750 kg·m ² 17857 kgf·cm·s ²	1100 kg·m ² 11224 kgf·cm·s ²
	J5轴	1100 kg·m ² 11224 kgf·cm·s ²	1750 kg·m ² 17857 kgf·cm·s ²	1100 kg·m ² 11224 kgf·cm·s ²
	J6轴	445 kg·m ² 4541 kgf·cm·s ²	840 kg·m ² 8571 kgf·cm·s ²	750 kg·m ² 7653 kgf·cm·s ²
驱动方式		使用伺服电机进行电气伺服驱动		
重复定位精度 注释3)		±0.08 mm	±0.10 mm	
机器人质量 注释4)		2500 kg	5300 kg	5800 kg
安装条件		环境温度 : 0~45°C 环境湿度 : 通常在75 %RH以下 (无结露现象) 短期 (1个月之内) 95 %RH以下 (无结露现象) 振动加速度 : 4.9 m/s ² (0.5G)以下		

注释1) 短距离移动时有可能达不到最高速度。

注释2) M-1000/1000F-33A在安装机械式制动器时, J1轴的动作范围限制在330° (5.76 rad)。

注释3) 遵照ISO 9283标准。

注释4) 不包含控制装置的质量。

FANUC CORPORATION

上海发那科机器人有限公司

台湾发那科股份有限公司

FANUC SINGAPORE PTE. LTD.

FANUC MECHATRONICS (MALAYSIA) SDN. BHD.

电话: (+86)21-5032-7700

電話: (+86)4-2359-0522

Phone: (+65)6567-8566

Phone: (+60)3-3082-1222

3580, Shibokusa, Oshino-mura, Minamitsuru-gun
Yamanashi, 401-0597, JAPAN

Phone: (+81)555-84-5555 <https://www.fanuc.co.jp/>

<https://www.shanghai-fanuc.com.cn/>

<https://www.fanuctaiwan.com.tw/>

<https://www.fanuc.com/fsp/>

<https://www.fanuc.com/fmm/>

- 本机的外观及规格如需改良而变更, 恕不另行通知。

- 严禁擅自转载本商品目录中的内容。

- 本说明书中所载的产品受《外汇和外国贸易法》的管制。从日本出口到其他国家时, 必须得到日本国政府的出口许可。此外, 将该产品再出口到其他国家时, 必须得到再出口该产品的国家的政府许可。另外, 该产品还同时受美国政府的再出口限制。在出口或再出口该类产品时, 请向FANUC (发那科) 公司洽询。