

# Robot *i* series

ROBOT

21 世纪工厂的智能化、机器人化、低成本化

GENERAL CATALOG

**FANUC**

# 机器人化带来的竞争优势

· 在工厂内导入FANUC机器人会获得各种竞争优势。

## 提高生产效率

- 可以处理人力无法搬运的重物
- 与人工相比，可以高速地作业
- 夜间或休息日也可以进行作业

## 保证稳定的劳动力

- 可以取代工人完成复杂的作业
- 一经导入便可长期使用
- 不用担心突然请假或辞职

## 提高产品质量

- 与人工相比具有更高的作业精度
- 作业质量稳定

## 削减成本

- 引入机器人可以削减人工成本
- 可以简单方便地改变工序或变更系统

协同作业



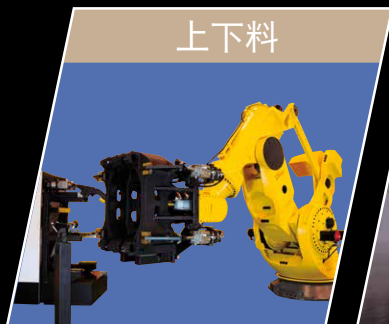
点焊



## 机器人的应用领域

- FANUC机器人种类丰富,可以应用于各种生产制造领域。
- FANUC丰富多彩的软件功能让您充分地利用机器人的灵活性。

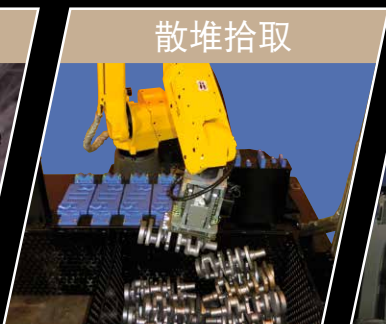
上下料



弧焊



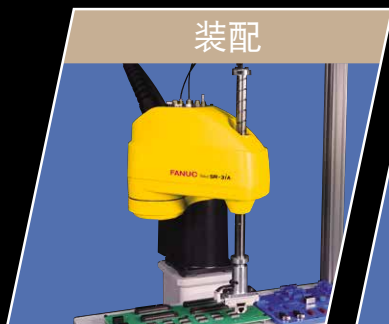
散堆拾取



物流



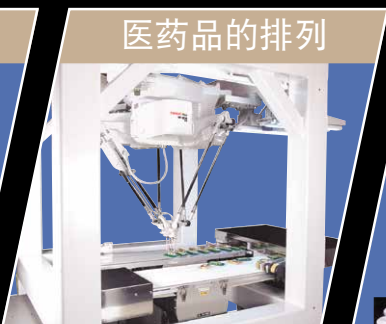
装配



去毛刺



医药品的排列



食品拾取摆放



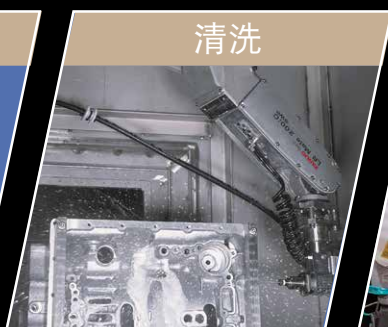
检查



激光切割



清洗



涂装



# FANUC Robot *i* series



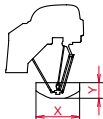
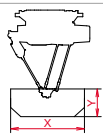
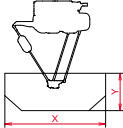
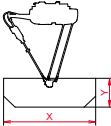
## 协作机器人

| FANUC Robot CRX series |            | CRX-5iA                                                  | CRX-10iA       | CRX-10iA/L       | CRX-20iA/L | CRX-30iA                                                 |
|------------------------|------------|----------------------------------------------------------|----------------|------------------|------------|----------------------------------------------------------|
|                        | 控制轴数       |                                                          |                | 6                |            |                                                          |
|                        | 手腕部可搬运质量   | 5kg                                                      | 10kg           | 20kg             |            | 30kg                                                     |
|                        | 动作范围(X, Y) | 994mm, 1988mm                                            | 1249mm, 2498mm | 1418mm, 2836mm   |            | 1756mm (30kg 负载模式时), 3778mm (1889mm (25kg 负载模式时), 3778mm |
|                        | 重复定位精度     | ±0.03mm                                                  | ±0.04mm        |                  |            | ±0.05mm                                                  |
|                        | 机器人机构部质量   | 25kg                                                     | 40kg           | 41kg             |            | 135kg                                                    |
|                        | 安装方式       |                                                          |                | 地面、顶吊、倾斜角        |            |                                                          |
|                        |            |                                                          |                | R-30iB Mini Plus |            |                                                          |
|                        |            |                                                          |                | 搬运、组装、弧焊         |            |                                                          |
| FANUC Robot CR-35iB    |            | CR-35iB                                                  |                |                  |            |                                                          |
|                        | 控制轴数       | 6                                                        |                |                  |            |                                                          |
|                        | 手腕部可搬运质量   | 35kg (最大50kg)                                            |                |                  |            |                                                          |
|                        | 动作范围(X, Y) | 1831mm (35kg 负载模式时), 3266mm (1643mm (50kg 负载模式时), 3266mm |                |                  |            |                                                          |
|                        | 重复定位精度     | ±0.03mm                                                  |                |                  |            |                                                          |
|                        | 机器人机构部质量   | 386kg                                                    |                |                  |            |                                                          |
|                        | 安装方式       | 地面                                                       |                |                  |            |                                                          |
|                        |            | R-30iB Plus(A-控制柜)                                       |                |                  |            |                                                          |
|                        |            | 搬运、组装                                                    |                |                  |            |                                                          |

## SCARA 机器人

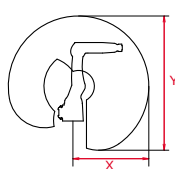
| FANUC Robot SR series |            | SR-3iA                | SR-3iA/H        | SR-6iA                        | SR-6iA/H     | SR-12iA            | SR-20iA         |
|-----------------------|------------|-----------------------|-----------------|-------------------------------|--------------|--------------------|-----------------|
|                       | 控制轴数       | 4                     | 3               | 4                             | 3            |                    |                 |
|                       | 手腕部可搬运质量   | 3kg                   |                 | 6kg                           |              | 12kg               | 20kg            |
|                       | 动作范围(X, Y) | 400mm, 800mm          |                 | 650mm, 1300mm                 |              | 900mm, 1800mm      | 1100mm, 2200mm  |
|                       | 行程(Z)      | 200mm                 |                 | 210mm                         |              | 300mm (指定选项时450mm) | ±0.02mm         |
|                       | 重复定位精度     | J1轴+J2轴<br>J3轴<br>J4轴 |                 | ±0.01mm                       |              |                    |                 |
|                       | 机器人机构部质量   | ±0.004°<br>19kg       | 17kg            | ±0.004°<br>30kg               | ±0.01mm      | ±0.005°<br>53kg    | ±0.005°<br>64kg |
|                       |            | 地面、壁挂                 |                 |                               |              |                    |                 |
|                       |            | R-30iB Compact Plus   |                 |                               |              |                    |                 |
|                       |            | 搬运                    |                 |                               |              |                    |                 |
| FANUC Robot SR series |            | SR-3iA/C              | SR-6iA/C        | SR-12iA/C                     | SR-3iA/U     | SR-9iA/R           |                 |
|                       | 控制轴数       |                       |                 | 4                             |              |                    |                 |
|                       | 手腕部可搬运质量   | 3kg                   | 6kg             | 12kg                          | 3kg          | 9kg                |                 |
|                       | 动作范围(X, Y) | 400mm, 800mm          | 650mm, 1300mm   | 900mm, 1800mm                 | 350mm, 700mm | 620mm, 1240mm      |                 |
|                       | 行程(Z)      | 200mm                 | 210mm           | 300mm (指定选项时450mm)            | 140mm        | 200mm              |                 |
|                       | 重复定位精度     | J1轴+J2轴<br>J3轴<br>J4轴 |                 | ±0.01mm<br>±0.01mm<br>±0.005° |              |                    |                 |
|                       | 机器人机构部质量   | 21kg                  | ±0.004°<br>32kg | 56kg                          | 27kg         | 76kg               |                 |
|                       |            | 地面、壁挂                 |                 |                               |              |                    |                 |
|                       |            | R-30iB Compact Plus   |                 |                               |              |                    |                 |
|                       |            | 搬运、洁净室                |                 |                               |              |                    |                 |
|                       |            | R-30iB Mate Plus      |                 |                               |              |                    |                 |
|                       |            | 搬运                    |                 |                               |              |                    |                 |

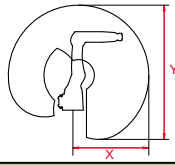
## Delta 机器人

| FANUC Robot M-1iA                                                                   |                 | /0.5A                                          | /0.5S | /0.5AL                                          | /0.5SL |
|-------------------------------------------------------------------------------------|-----------------|------------------------------------------------|-------|-------------------------------------------------|--------|
|  | 控制轴数            | 6                                              | 4     | 6                                               | 4      |
|                                                                                     | 手腕部可搬运质量        | 0.5kg(指定选项时1kg)                                |       |                                                 |        |
|                                                                                     | 动作范围(X,Y)       | φ280mm, 100mm                                  |       | φ420mm, 150mm                                   |        |
|                                                                                     | 重复定位精度          | ±0.02mm                                        |       |                                                 |        |
|                                                                                     | 机器人机构部质量(不包含支架) | 17kg                                           | 14kg  | 20kg                                            | 17kg   |
|                                                                                     | 安装方式            | 地面、顶吊、倾斜角                                      |       |                                                 |        |
| 对应的控制装置                                                                             |                 | R-30iB Mate Plus(标准型、外气导入型)                    |       |                                                 |        |
| 主要用途                                                                                |                 | 搬运、组装                                          | 搬运    | 搬运、组装                                           | 搬运     |
| FANUC Robot M-2iA                                                                   |                 | /3S                                            |       | /3SL                                            |        |
|  | 控制轴数            |                                                |       | 4                                               |        |
|                                                                                     | 手腕部可搬运质量        |                                                |       | 3kg                                             |        |
|                                                                                     | 动作范围(X,Y)       | φ800mm, 300mm                                  |       | φ1130mm, 400mm                                  |        |
|                                                                                     | 重复定位精度          |                                                |       | ±0.03mm                                         |        |
|                                                                                     | 机器人机构部质量        |                                                |       | 130kg                                           |        |
|                                                                                     | 安装方式            |                                                |       | 顶吊                                              |        |
| 对应的控制装置                                                                             |                 | R-30iB Plus(A-控制柜)/R-30iB Mate Plus(标准型、外气导入型) |       |                                                 |        |
| 主要用途                                                                                |                 | 搬运                                             |       |                                                 |        |
| FANUC Robot M-3iA                                                                   |                 | /6S                                            |       | /12H                                            |        |
|  | 控制轴数            | 4                                              |       | 3                                               |        |
|                                                                                     | 手腕部可搬运质量        | 6kg(指定选项时8kg)                                  |       | 12kg                                            |        |
|                                                                                     | 动作范围(X,Y)       |                                                |       | φ1350mm, 500mm                                  |        |
|                                                                                     | 重复定位精度          |                                                |       | ±0.03mm                                         |        |
|                                                                                     | 机器人机构部质量        | 160kg                                          |       | 155kg                                           |        |
|                                                                                     | 安装方式            |                                                |       | 顶吊                                              |        |
| 对应的控制装置                                                                             |                 | R-30iB Plus(A-控制柜)/R-30iB Mate Plus(标准型、外气导入型) |       |                                                 |        |
| 主要用途                                                                                |                 | 搬运                                             |       |                                                 |        |
| FANUC Robot DR-3iB                                                                  |                 | /6 STAINLESS                                   |       | /8L                                             |        |
|  | 控制轴数            |                                                |       | 4                                               |        |
|                                                                                     | 手腕部可搬运质量        | 6kg                                            |       | 8kg                                             |        |
|                                                                                     | 动作范围(X,Y)       | φ1200mm, 450mm                                 |       | φ1600mm, 500mm                                  |        |
|                                                                                     | 重复定位精度          |                                                |       | ±0.03mm                                         |        |
|                                                                                     | 机器人机构部质量        | 250kg                                          |       | 170kg                                           |        |
|                                                                                     | 安装方式            |                                                |       | 顶吊                                              |        |
| 对应的控制装置                                                                             |                 | R-30iB Plus(A-控制柜), R-30iB Mate Plus(标准型)      |       | R-30iB Plus(A-控制柜), R-30iB Mate Plus(标准型、外气导入型) |        |
| 主要用途                                                                                |                 |                                                |       | 搬运                                              |        |

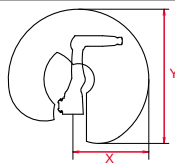


## 迷你机器人

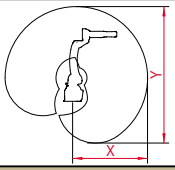
| FANUC Robot LR Mate 200iD                                                         |            | 200iD                        | /7L           |              | /4S                                                    | /14L                         |              |        |
|-----------------------------------------------------------------------------------|------------|------------------------------|---------------|--------------|--------------------------------------------------------|------------------------------|--------------|--------|
| FANUC Robot ARC Mate 50iD                                                         |            |                              |               |              |                                                        |                              |              |        |
| FANUC Robot ER-4iA                                                                |            |                              |               |              |                                                        |                              |              | ER-4iA |
|  | 控制轴数       | 6                            |               |              |                                                        |                              |              |        |
|                                                                                   | 手腕部可搬运质量   | 7kg                          |               | 4kg          |                                                        | 14kg                         |              | 4kg    |
|                                                                                   | 动作范围 (X,Y) | 717mm, 1274mm                | 911mm, 1643mm | 550mm, 970mm | 911mm (负载未滿12kg时), 1643mm<br>820mm (负载12kg以上时), 1643mm |                              | 550mm, 970mm |        |
|                                                                                   | 重复定位精度     | ±0.01mm                      |               |              |                                                        |                              |              |        |
|                                                                                   | 机器人机构部质量   | 25kg                         | 27kg          | 20kg         | 27kg                                                   |                              | 20kg         |        |
|                                                                                   | 安装方式       | 地面、顶吊、倾斜角                    |               |              |                                                        |                              |              | 地面、顶吊  |
|                                                                                   | 对应的控制装置    | R-30iB Mate Plus (标准型、外气导入型) |               |              |                                                        | R-30iB Mate Plus (标准型、外气导入型) |              |        |
| 主要用途                                                                              |            | 搬运、组装、弧焊、涂胶、压铸的脱模剂喷涂、去毛刺毛边   |               |              |                                                        |                              |              | 搬运、组装  |

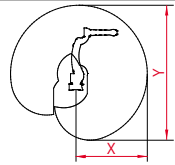
| FANUC Robot LR Mate 200iD                                                         |            | /7WP                         | /7C       | /7LC          | /7H           |
|-----------------------------------------------------------------------------------|------------|------------------------------|-----------|---------------|---------------|
|  | 控制轴数       | 6                            |           |               |               |
|                                                                                   | 手腕部可搬运质量   | 7kg                          |           |               |               |
|                                                                                   | 动作范围 (X,Y) | 717mm, 1274mm                |           | 911mm, 1643mm | 717mm, 1274mm |
|                                                                                   | 重复定位精度     | ±0.01mm                      |           |               |               |
|                                                                                   | 机器人机构部质量   | 25kg                         |           | 27kg          | 24kg          |
|                                                                                   | 安装方式       | 地面、顶吊、倾斜角                    |           |               |               |
|                                                                                   | 对应的控制装置    | R-30iB Mate Plus (标准型、外气导入型) |           |               |               |
| 主要用途                                                                              |            | 搬运、清洗                        | 搬运、组装、洁净室 |               | 搬运            |

## 中小型机器人

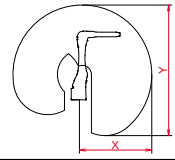
| FANUC Robot LR-10iA                                                                 |            | /10                          |  |
|-------------------------------------------------------------------------------------|------------|------------------------------|--|
|  | 控制轴数       | 6                            |  |
|                                                                                     | 手腕部可搬运质量   | 10kg                         |  |
|                                                                                     | 动作范围 (X,Y) | 1101mm, 1988mm               |  |
|                                                                                     | 重复定位精度     | ±0.02mm                      |  |
|                                                                                     | 机器人机构部质量   | 46kg                         |  |
|                                                                                     | 安装方式       | 地面、顶吊、倾斜角                    |  |
|                                                                                     | 对应的控制装置    | R-30iB Mate Plus (标准型、外气导入型) |  |
| 主要用途                                                                                |            | 搬运、组装、涂胶、压铸的脱模剂喷涂、去毛刺毛边      |  |

## 弧焊机器人、中小型机器人

| FANUC Robot ARC Mate 100iD                                                          |            | /16S                                           |                | ARC Mate 100iD | /10L           | /8L   |
|-------------------------------------------------------------------------------------|------------|------------------------------------------------|----------------|----------------|----------------|-------|
| FANUC Robot M-10iD                                                                  |            |                                                |                | M-10iD/12      |                |       |
|  | 控制轴数       | 6                                              |                |                |                |       |
|                                                                                     | 手腕部可搬运质量   | 16kg                                           | 12kg           | 10kg           | 8kg            |       |
|                                                                                     | 动作范围 (X,Y) | 1103mm, 1977mm                                 | 1441mm, 2616mm | 1636mm, 3006mm | 2032mm, 3762mm |       |
|                                                                                     | 重复定位精度     | ±0.02mm                                        |                |                | ±0.03mm        |       |
|                                                                                     | 机器人机构部质量   | 145kg                                          |                |                | 150kg          | 180kg |
|                                                                                     | 安装方式       | 地面、顶吊、倾斜角 * 地面、顶吊 对应4BK                        |                |                |                |       |
|                                                                                     | 对应的控制装置    | R-30iB Plus (A-, B-控制柜)、R-30iB Mate Plus (标准型) |                |                |                |       |
| 主要用途                                                                                |            | 搬运、组装、弧焊、涂胶、去毛刺毛边                              |                |                |                |       |

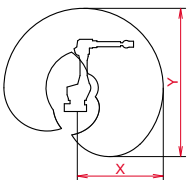
| FANUC Robot ARC Mate 120iD                                                          |            | ARC Mate 120iD                                 |                | /35            | /12L |
|-------------------------------------------------------------------------------------|------------|------------------------------------------------|----------------|----------------|------|
| FANUC Robot M-20iD                                                                  |            | M-20iD/25                                      |                |                |      |
|  | 控制轴数       | 6                                              |                |                |      |
|                                                                                     | 手腕部可搬运质量   | 25kg                                           | 35kg           | 12kg           |      |
|                                                                                     | 动作范围 (X,Y) | 1831mm, 3461mm                                 | 1831mm, 3461mm | 2272mm, 4343mm |      |
|                                                                                     | 重复定位精度     | ±0.02mm                                        | ±0.03mm        |                |      |
|                                                                                     | 机器人机构部质量   | 250kg                                          |                |                |      |
|                                                                                     | 安装方式       | 地面、顶吊、倾斜角                                      |                |                |      |
|                                                                                     | 对应的控制装置    | R-30iB Plus (A-, B-控制柜)、R-30iB Mate Plus (标准型) |                |                |      |
| 主要用途                                                                                |            | 搬运、组装、弧焊、涂胶、去毛刺毛边                              |                |                |      |

## 中小型机器人

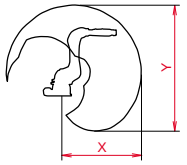
| FANUC Robot M-20iB                                                                  |            | /25                                           |  | /25C      |  | /35S              |  |
|-------------------------------------------------------------------------------------|------------|-----------------------------------------------|--|-----------|--|-------------------|--|
|  | 控制轴数       | 6                                             |  |           |  |                   |  |
|                                                                                     | 手腕部可搬运质量   | 25kg                                          |  |           |  | 35kg              |  |
|                                                                                     | 动作范围 (X,Y) | 1853mm, 3345mm                                |  |           |  | 1445mm, 2591mm    |  |
|                                                                                     | 重复定位精度     | ±0.02mm                                       |  |           |  |                   |  |
|                                                                                     | 机器人机构部质量   | 210kg                                         |  |           |  | 205kg             |  |
|                                                                                     | 安装方式       | 地面、顶吊、倾斜角                                     |  |           |  |                   |  |
|                                                                                     | 对应的控制装置    | R-30iB Plus(A-, B-控制柜), R-30iB Mate Plus(标准型) |  |           |  |                   |  |
| 主要用途                                                                                |            | 搬运、组装、弧焊、涂胶、去毛刺毛边                             |  | 搬运、组装、洁净室 |  | 搬运、组装、弧焊、涂胶、去毛刺毛边 |  |

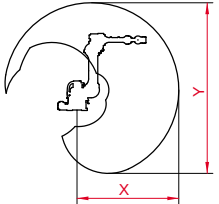


## 中小型机器人

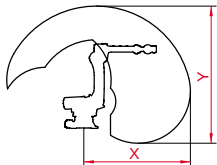
| FANUC Robot M-710iD                                                               |            | /50M                                          |                | /70            |                |                |                |                |      |       |
|-----------------------------------------------------------------------------------|------------|-----------------------------------------------|----------------|----------------|----------------|----------------|----------------|----------------|------|-------|
| FANUC Robot M-710iC                                                               |            |                                               |                |                |                | /12L           | /20L           | /20M           | /50S | /50H  |
|  | 控制轴数       | 6                                             |                |                |                |                |                |                |      | 5     |
|                                                                                   | 手腕部可搬运质量   | 50kg                                          | 70kg           | 12kg           | 20kg           | 20kg           | 50kg           | 50kg           |      |       |
|                                                                                   | 动作范围 (X,Y) | 2606mm, 4758mm                                | 2104mm, 3788mm | 3123mm, 5609mm | 3110mm, 5583mm | 2582mm, 4609mm | 1359mm, 2043mm | 2003mm, 3451mm |      |       |
|                                                                                   | 重复定位精度     | ±0.06mm                                       | ±0.03mm        | ±0.06mm        |                |                |                | ±0.03mm        |      |       |
|                                                                                   | 机器人机构部质量   | 600kg                                         | 580kg          | 540kg          |                | 530kg          | 545kg          | 540kg          |      |       |
|                                                                                   | 安装方式       | 地面、顶吊、倾斜角                                     |                |                |                |                |                |                |      | 地面、顶吊 |
|                                                                                   | 对应的控制装置    | R-30iB Plus(A-, B-控制柜)、R-30iB Mate Plus(标准型)* |                |                |                |                |                |                |      |       |
| 主要用途                                                                              |            | 搬运、组装、弧焊、涂胶、点焊、去毛刺毛边                          |                |                |                |                |                |                |      | 搬运    |

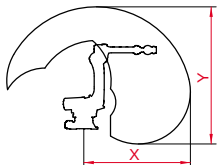
\* R-30iB Mate Plus 控制装置(标准型)不能用于/50H。

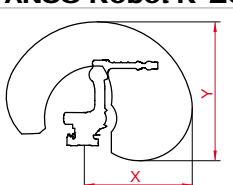
| FANUC Robot M-800iA                                                               |           | /60                    |  |  |  |  |  |
|-----------------------------------------------------------------------------------|-----------|------------------------|--|--|--|--|--|
|  | 控制轴数      | 6                      |  |  |  |  |  |
|                                                                                   | 手腕部可搬运质量  | 60kg                   |  |  |  |  |  |
|                                                                                   | 动作范围(X,Y) | 2040mm, 3221mm         |  |  |  |  |  |
|                                                                                   | 重复定位精度    | ±0.015mm               |  |  |  |  |  |
|                                                                                   | 机器人机构部质量  | 820kg                  |  |  |  |  |  |
|                                                                                   | 安装方式      | 地面                     |  |  |  |  |  |
|                                                                                   | 对应的控制装置   | R-30iB Plus(A-, B-控制柜) |  |  |  |  |  |
| 主要用途                                                                              |           | 激光加工、搬运、组装、涂胶          |  |  |  |  |  |

| FANUC Robot R-1000iA                                                                |           | /80F                                            | /100F | /130F                  | /120F-7B       | /80H           |
|-------------------------------------------------------------------------------------|-----------|-------------------------------------------------|-------|------------------------|----------------|----------------|
|  | 控制轴数      |                                                 | 6     |                        | 7              | 5              |
|                                                                                     | 手腕部可搬运质量  | 80kg                                            | 100kg | 130kg                  | 120kg          | 80kg           |
|                                                                                     | 动作范围(X,Y) | 2230mm, 3738mm                                  |       |                        | 2230mm, 3779mm | 2230mm, 3465mm |
|                                                                                     | 重复定位精度    | ±0.03mm                                         |       |                        |                |                |
|                                                                                     | 机器人机构部质量  | 620kg                                           | 665kg | 675kg                  | 790kg          | 610kg          |
|                                                                                     | 安装方式      | 地面、顶吊                                           |       |                        |                |                |
|                                                                                     | 对应的控制装置   | R-30iB Plus(A-, B-控制柜)<br>R-30iB Mate Plus(标准型) |       | R-30iB Plus(A-, B-控制柜) |                |                |
| 主要用途                                                                                |           | 搬运、组装、涂胶、点焊                                     |       |                        |                | 搬运             |

## 大型机器人

| FANUC Robot R-2000iD                                                                |           | /100FH                                       |       | /165FH |       | /210FH         |       |       |       |                |       |
|-------------------------------------------------------------------------------------|-----------|----------------------------------------------|-------|--------|-------|----------------|-------|-------|-------|----------------|-------|
| FANUC Robot R-2000iC                                                                |           |                                              |       |        |       |                |       | /165F | /210F | /240F          | /125L |
|  | 控制轴数      | 6                                            |       |        |       |                |       |       |       |                |       |
|                                                                                     | 手腕部可搬运质量  | 100kg                                        | 165kg | 210kg  | 165kg | 210kg          | 240kg | 125kg |       |                |       |
|                                                                                     | 动作范围(X,Y) | 2605mm, 3315mm                               |       |        |       | 2655mm, 3414mm |       |       |       | 3100mm, 4304mm |       |
|                                                                                     | 重复定位精度    | ±0.05mm                                      |       |        |       |                |       |       |       |                |       |
|                                                                                     | 机器人机构部质量  | 1150kg                                       |       |        |       | 1090kg         |       |       |       | 1115kg         |       |
|                                                                                     | 安装方式      | 地面                                           |       |        |       |                |       |       |       |                |       |
|                                                                                     | 对应的控制装置   | R-30iB Plus(A-, B-控制柜)、R-30iB Mate Plus(标准型) |       |        |       |                |       |       |       |                |       |
| 主要用途                                                                                |           | 搬运、组装、涂胶、点焊、冲压间工件的搬运、去毛刺毛边                   |       |        |       |                |       |       |       |                |       |

| FANUC Robot R-2000iC                                                                |                             | /270F                  | /210L          | /165R                                           | /210R | /270R                  | /100P          | /100PH |  |
|-------------------------------------------------------------------------------------|-----------------------------|------------------------|----------------|-------------------------------------------------|-------|------------------------|----------------|--------|--|
|  | 控制轴数                        | 6                      |                |                                                 |       |                        |                |        |  |
|                                                                                     | 手腕部可搬运质量                    | 270kg(指定选项时300kg)      | 210kg          | 165kg                                           | 210kg | 270kg                  | 100kg          |        |  |
|                                                                                     | 动作范围(X,Y)                   | 2655mm, 3414mm         | 3100mm, 4304mm | 3095mm, 4733mm                                  |       |                        | 3540mm, 5623mm |        |  |
|                                                                                     | 重复定位精度                      | ±0.05mm                |                |                                                 |       |                        |                |        |  |
|                                                                                     | 机器人机构部质量                    | 1320kg                 | 1350kg         | 1370kg                                          |       | 1590kg                 | 1470kg         | 1495kg |  |
|                                                                                     | 安装方式                        | 地面                     |                |                                                 | 高台    |                        |                |        |  |
|                                                                                     | 对应的控制装置                     | R-30iB Plus(A-, B-控制柜) |                | R-30iB Plus(A-, B-控制柜)<br>R-30iB Mate Plus(标准型) |       | R-30iB Plus(A-, B-控制柜) |                |        |  |
| 主要用途                                                                                | 搬运、组装、涂胶、点焊、冲压机间工件的搬运、去毛刺毛边 |                        |                |                                                 |       |                        | 冲压机间工件的搬运      |        |  |

| FANUC Robot R-2000iC                                                                |                             | /190S                  | /220U          | /190U          | /210WE         |
|-------------------------------------------------------------------------------------|-----------------------------|------------------------|----------------|----------------|----------------|
|  | 控制轴数                        | 6                      |                |                |                |
|                                                                                     | 手腕部可搬运质量                    | 190kg                  | 220kg          | 190kg          | 210kg          |
|                                                                                     | 动作范围(X,Y)                   | 2040mm, 3170mm         | 2518mm, 3414mm | 3100mm, 4304mm | 2450mm, 3415mm |
|                                                                                     | 重复定位精度                      | ±0.03mm                |                | ±0.05mm        |                |
|                                                                                     | 机器人机构部质量                    | 1120kg                 | 1020kg         | 1400kg         | 1180kg         |
|                                                                                     | 安装方式                        | 地面、顶吊                  | 顶吊             |                | 地面             |
|                                                                                     | 对应的控制装置                     | R-30iB Plus(A-, B-控制柜) |                |                |                |
| 主要用途                                                                                | 搬运、组装、涂胶、点焊、冲压机间工件的搬运、去毛刺毛边 |                        |                |                | 清洗             |



M-900iB/360

M-900iB/700

M-1000iA

M-2000iA/2300

M-2000iA/1700L

M-410iC/185

P-40iA

P-350iA/45

P-250iB/15

P-1000iA

## 大型机器人

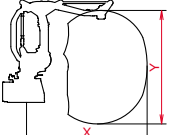
| FANUC Robot M-900iB                                                               |                             | /360                  | /360E | /280L          | /280           | /330L          | /700               | /700E  | /400L                        |
|-----------------------------------------------------------------------------------|-----------------------------|-----------------------|-------|----------------|----------------|----------------|--------------------|--------|------------------------------|
|  | 控制轴数                        | 6                     |       |                |                |                |                    |        |                              |
|                                                                                   | 手腕部可搬运质量                    | 360kg                 |       | 280kg          |                | 330kg          | 700kg              |        | 400kg                        |
|                                                                                   | 动作范围(X,Y)                   | 2655mm, 3308mm        |       | 3103mm, 4200mm | 2655mm, 3308mm | 3203mm, 3539mm | 2832mm, 3288mm     |        | 3704mm <sup>②</sup> , 4621mm |
|                                                                                   | 重复定位精度                      | ±0.1mm                |       |                |                |                |                    |        |                              |
|                                                                                   | 机器人机构部质量                    | 1540kg                |       | 1600kg         | 1700kg         | 1780kg         | 2800kg             | 3030kg | 3150kg                       |
|                                                                                   | 安装方式                        | 地面、顶吊、倾斜角             |       |                |                |                | 地面                 |        |                              |
|                                                                                   | 对应的控制装置                     | R-30iB Plus(A-,B-控制柜) |       |                |                |                | R-30iB Plus(B-控制柜) |        |                              |
| 主要用途                                                                              | 搬运、组装、涂胶、点焊、冲压机间工件的搬运、去毛刺毛边 |                       |       |                |                |                |                    |        |                              |

注释)手腕前端负载超过300kg时,手腕轴的动作范围受到限制。

| FANUC Robot M-1000iA |           | M-1000iA              |  |  |  |  |  |  |  |
|----------------------|-----------|-----------------------|--|--|--|--|--|--|--|
|                      | 控制轴数      | 6                     |  |  |  |  |  |  |  |
|                      | 手腕部可搬运质量  | 1000kg                |  |  |  |  |  |  |  |
|                      | 动作范围(X,Y) | 3253mm, 4297mm        |  |  |  |  |  |  |  |
|                      | 重复定位精度    | ±0.10mm               |  |  |  |  |  |  |  |
|                      | 机器人机构部质量  | 5300kg                |  |  |  |  |  |  |  |
|                      | 安装方式      | 地面                    |  |  |  |  |  |  |  |
|                      | 对应的控制装置   | R-30iB Plus(A-,B-控制柜) |  |  |  |  |  |  |  |
| 主要用途                 |           | 搬运                    |  |  |  |  |  |  |  |

| FANUC Robot M-2000iA |           | /1200                  | /900L          | /2300          | /1700L         |
|----------------------|-----------|------------------------|----------------|----------------|----------------|
|                      | 控制轴数      | 6                      |                |                |                |
|                      | 手腕部可搬运质量  | 1200kg(指定选项时1350kg)    | 900kg          | 2300kg         | 1700kg         |
|                      | 动作范围(X,Y) | 3734mm, 4683mm         | 4683mm, 6209mm | 3734mm, 4683mm | 4683mm, 6209mm |
|                      | 重复定位精度    | ±0.18mm                |                |                |                |
|                      | 机器人机构部质量  | 8600kg                 | 9600kg         | 11000kg        | 12500kg        |
|                      | 安装方式      | 地面                     |                |                |                |
|                      | 对应的控制装置   | R-30iB Plus(A-, B-控制柜) |                |                |                |
| 主要用途                 |           | 搬运                     |                |                |                |

## 大型码垛机器人

| FANUC Robot M-410iC                                                                 |             | /110           |  | /185           |  | /315                                                  |  | /500                                                  |  |                        |
|-------------------------------------------------------------------------------------|-------------|----------------|--|----------------|--|-------------------------------------------------------|--|-------------------------------------------------------|--|------------------------|
| FANUC Robot M-410iB                                                                 |             |                |  | /140H          |  |                                                       |  |                                                       |  | /700                   |
|  | 控制轴数        | 4              |  | 5              |  | 4                                                     |  |                                                       |  |                        |
|                                                                                     | 手腕部可搬运质量    | 110kg          |  | 140kg          |  | 185kg                                                 |  | 315kg                                                 |  | 500kg                  |
|                                                                                     | 动作范围 (X, Y) | 2403mm, 2238mm |  | 2850mm, 3546mm |  |                                                       |  | 3143mm, 2958mm                                        |  | 700kg                  |
|                                                                                     | 重复定位精度      |                |  |                |  |                                                       |  | ±0.05mm                                               |  |                        |
|                                                                                     | 机器人机构部质量    | 1030kg         |  | 1200kg         |  | 台架型 1600kg <sup>注册1)</sup> 无台架 1330kg <sup>注册2)</sup> |  | 台架型 2410kg <sup>注册1)</sup> 无台架 1910kg <sup>注册2)</sup> |  | 2700kg <sup>注册1)</sup> |
|                                                                                     | 安装方式        |                |  |                |  | 地面                                                    |  |                                                       |  |                        |
|                                                                                     | 对应的控制装置     |                |  |                |  | R-30iB Plus (A-, B-控制柜)                               |  |                                                       |  |                        |
| 主要用途                                                                                |             |                |  |                |  | 搬运                                                    |  |                                                       |  |                        |

注释1)包含控制装置质量(120kg)。 注释2)不包含控制装置质量(120kg)。

## 喷涂机器人

| FANUC Robot CRX |                           | CRX-10iA/L Paint |  |  |  |  |  |
|-----------------|---------------------------|------------------|--|--|--|--|--|
|                 | 控制轴数                      | 6                |  |  |  |  |  |
|                 | 手腕部可搬运质量                  | 10kg             |  |  |  |  |  |
|                 | 动作范围(X,Y) *法兰盘前端(J4=+90°) | 1418mm, 2836mm   |  |  |  |  |  |
|                 | 重复定位精度                    | ±0.04mm          |  |  |  |  |  |
|                 | 机器人机构部质量                  | 47kg             |  |  |  |  |  |
|                 | 安装方式                      | 地面、顶吊、壁挂、高台、倾斜角  |  |  |  |  |  |
|                 | 对应的控制装置                   | R-30iB Mini Plus |  |  |  |  |  |
| 主要用途            |                           | 喷涂               |  |  |  |  |  |

| FANUC Robot P-40iA, 350iA, 250iB |           | P-40iA             | P-350iA/45     | P-250iB/15     |
|----------------------------------|-----------|--------------------|----------------|----------------|
|                                  | 控制轴数      | 6                  |                |                |
|                                  | 手腕部可搬运质量  | 5kg                | 45kg           | 15kg           |
|                                  | 动作范围(X,Y) | 1300mm, 2308mm     | 2606mm, 4575mm | 2800mm, 5272mm |
|                                  | 重复定位精度    | ±0.03mm            | ±0.06mm        | ±0.2mm         |
|                                  | 机器人机构部质量  | 110kg              | 590kg          | 530kg          |
|                                  | 安装方式      | 地面、顶吊、壁挂、高台、倾斜角    |                |                |
|                                  | 对应的控制装置   | R-30iB Plus(A-控制柜) |                |                |
| 主要用途                             |           | 喷涂                 |                |                |

| FANUC Robot P-1000iA |           | P-1000iA                                 |  |  |  |
|----------------------|-----------|------------------------------------------|--|--|--|
|                      | 控制轴数      | 7                                        |  |  |  |
|                      | 手腕部可搬运质量  | 15kg                                     |  |  |  |
|                      | 动作范围(X,Y) | 3396mm, 4391mm(金属臂) 3348mm, 4343mm(塑料手臂) |  |  |  |
|                      | 重复定位精度    | ±0.08mm                                  |  |  |  |
|                      | 机器人机构部质量  | 700kg                                    |  |  |  |
|                      | 安装方式      | 壁挂                                       |  |  |  |
|                      | 对应的控制装置   | R-30iB Plus(A-控制柜)                       |  |  |  |
| 主要用途                 |           | 喷涂                                       |  |  |  |

# FANUC机器人的特长

高  
可靠性

高  
生产效率

支持多种应用



## 高可靠性

### 无故障

机构部、伺服电机、控制装置、软件、传感器全部由FANUC设计生产，实现了高可靠性。  
在FANUC的工厂中使用着大量的机器人，通过实践证明FANUC机器人在工厂环境中长年使用时具有良好的耐久性。

### 故障前发出通知

丰富多样的故障诊断功能能够在异常出现的早期发出通知，可以在故障发生之前进行预防、维修。

## 高生产效率

### 学习机器人

学习机器人通过抑制振动的学习控制技术，实现平稳高速的动作。通过提高每台机器人的生产能力和生产线的生产效率，降低系统的成本。而且，学习机器人对容易产生振动的重型工件的搬运也十分有效。



## 支持多种应用

### 协作机器人

协作机器人，因为无需安全栅栏，人与机器人可以协同进行作业，从而提高生产效率并削减人力成本。  
与人发生碰触时，机器人会安全停止。可以直接操作机器人手臂进行作业，也可以进行示教。



### iRVision - 内置视觉功能

标准配置在机器人控制装置里，只要连接照相机或3维传感器，即可使用2维补偿，3维补偿，提取颜色信息，检查，2维码识别等功能。  
并且，通过示教操作盘可进行视觉功能的示教和显示。



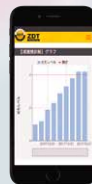
### 散堆拾取

通过视觉传感器检测出散乱堆放的工件位置、挑选出抓取对象后灵巧地取出。  
不再需要事先将工件排列整齐的准备作，并且还能够灵活地对应工件种类的变更。通过实现高效率的工件供给的自动化，推进工厂的无人化。



## 零停机功能

- 零停机 (ZDT) 功能,在服务器上集中管理机器人的信息,可以通过移动终端监视机构部、进程、系统的状态,并可以确认维修时期。
- 通过有助于预防维护的功能,对提高机器人的运转率进行支援。



## 即使发生故障也能立即修复

- 重视机器人维护性的机构部设计。
- 通过故障诊断功能推断故障产生的原因，可以迅速地完成修复。

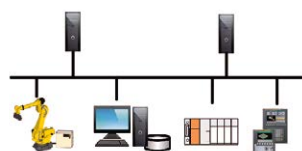
## 视觉追踪功能

使用视觉传感器检测出传送带上的工件位置后，机器人追踪工件的移动进行拾取。  
多台机器人能够通过网络连接分担拾取作业。能够应用于各种物流工程。



## 网络功能

支持OPC UA, MTConnect, Modbus 等的通信功能。可以跟计算机和PLC进行机器人数据的输入和输出操作。  
也支持ROS机器人操作系统。



## 力觉传感器的去毛刺、研磨功能

通过安装在机器人手腕上的6轴力觉传感器进行力觉控制，实现了在工具移动的同时保持指定按压力的机器人动作。为铸件的去毛刺作业和各种工件的表面研磨作业的自动化作出贡献。



## ROBOGUIDE

ROBOGUIDE是一款电脑软件。针对各种机器人系统，它可以提供布局功能，机器人编程功能以及高精度仿真功能。



控制装置

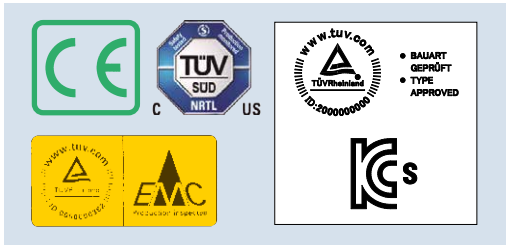
|               | R-30iB Plus 控制装置                                                                  |                                                                                   | R-30iB Mini Plus 控制装置                                                                                                                                                | R-30iB Mate Plus 控制装置                                                                         |                                                                                    | R-30iB Compact Plus 控制装置                                              |
|---------------|-----------------------------------------------------------------------------------|-----------------------------------------------------------------------------------|----------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|-----------------------------------------------------------------------------------------------|------------------------------------------------------------------------------------|-----------------------------------------------------------------------|
|               | A-控制柜                                                                             | B-控制柜                                                                             |                                                                                                                                                                      | 标准型                                                                                           | 外气导入型                                                                              |                                                                       |
|               |  |  |                                                                                                                                                                      |              |  |                                                                       |
| 额定电源电压        | 200~575V AC +10% -15%<br>50/60Hz ±1Hz、3相                                          |                                                                                   | NRTL (UL1740)<br>110~120V AC +10%, -15%<br>200~240V AC +10%, -15%<br>Except NRTL (IEC60204-1)<br>100~120V AC +10%, -10%<br>200~240V AC +10%, -15%<br>50/60Hz ±1Hz 单相 | 200~230V AC +10% -15%<br>50/60Hz ±1Hz、单相/3相                                                   |                                                                                    | 200~240V AC +10% -15%<br>50/60Hz ±1Hz、单相                              |
| 质量            | 120~140kg                                                                         | 180~200kg                                                                         | 20kg                                                                                                                                                                 | 40kg                                                                                          | 20kg                                                                               | 9kg                                                                   |
| 尺寸<br>(长×宽×高) | 600 x 470 x 500                                                                   | 740 x 550 x 1100                                                                  | 410 x 277 x 370                                                                                                                                                      | 470 x 322 x 400<br>470 x 402 x 400 (注释1)                                                      | 370 x 350 x 200<br>370 x 350 x 356 (注释1)                                           | 440x260x85.5                                                          |
| 过电压分类/<br>污染度 | 过电压分类Ⅲ，<br>污染度3，<br>IEC60664-1, IEC/UL61010-1                                     |                                                                                   |                                                                                                                                                                      |                                                                                               | 过电压分类Ⅱ，<br>污染度2， (注释2)<br>IEC60664-1, IEC/UL61010-1                                | 过电压分类Ⅱ，Ⅲ， (注释3)<br>污染度2， (注释2)<br>IEC60664-1, IEC/UL61010-1           |
| 保护等级          | IP54                                                                              |                                                                                   |                                                                                                                                                                      |                                                                                               | IP20                                                                               |                                                                       |
| 非常停止          | 非常停止功能<br>位置/速度检查功能                                                               |                                                                                   | PL=e, Cat4 (ISO13849-1)<br>PL=d, Cat3 (ISO13849-1)                                                                                                                   | SIL3 (IEC61508)<br>SIL2 (IEC61508)                                                            |                                                                                    |                                                                       |
| 外部记录装置        | USB, PCMCIA                                                                       |                                                                                   | USB                                                                                                                                                                  |                                                                                               |                                                                                    |                                                                       |
| 通信功能          | FL-net, DeviceNet, PROFIBUS, PROFINET, CC-Link, CC-Link IE, EtherNet/IP, EtherCAT |                                                                                   |                                                                                                                                                                      | FL-net, DeviceNet, PROFIBUS, PROFINET, CC-Link, EtherNet/IP, EtherCAT<br>外气导入型也能支持CC-Link IE。 |                                                                                    | FL-net, DeviceNet, PROFIBUS, PROFINET, CC-Link, EtherNet/IP, EtherCAT |

注释) 有关机器人型号和控制设备之间的对应关系，请查阅各个机器人型号的说明。  
注释1) 根据机型，对应不同尺寸。  
注释2) 外气导入型控制装置。请设置在IEC60664-1, IEC/UL61010-1标准规定的“污染度2”的环境中。“污染度2”的清洁程度相当于办公室的环境。  
注释3) 过电压分类 II IEC 60664-1. 过电压分类 III IEC/UL 61010-1.

符合安全标准

符合各种安全标准

在具有高可靠性的技术基础上开发出来的机器人，是在质量保证国际标准ISO9001认定的机器人工厂中，在严密的质量管理之下制造出来的。  
i 系列机器人遵循了欧洲、美国、韩国等各国的安全标准，贴有安全标志-CE标志、NRTL标志、KCs标志（安装有各国规格选项时使用）。  
对于CE规格，已取得规格认定审查更为严格的TÜV标志，TÜV EMC标志。



服务与支持

完善的维修体制

FANUC以“高运转率”，“全球服务”和“终身维修”的基本方针为客户提供值得信赖的安心服务。

**Service First**

遵循“服务第一”的精神，发那科通过遍布全球的270多个服务网点，为100多个国家和地区提供发那科产品的终身维修服务。

高运转率

全球服务 终身维修

发那科学院

对于FANUC的机器人，准备了以实际操作为中心的各种短期集中课程。为了便于用户掌握使用机器人进行自动化生产的专业知识，准备了机器人生产所需要的机器人示教、操作、维护及适用设计等各种课程。

FANUC CORPORATION

上海发那科机器人有限公司  
台灣發那科股份有限公司  
FANUC SINGAPORE PTE. LTD.  
FANUC MECHATRONICS (MALAYSIA) SDN. BHD.

电话: (+86)21-5032-7700  
電話: (+886)4-2359-0522  
Phone: (+65)6567-8566  
Phone: (+60)3-3082-1222

3580, Shibokusa, Oshino-mura, Minamitsuru-gun  
Yamanashi, 401-0597, JAPAN  
Phone: (+81)555-84-5555 <https://www.fanuc.co.jp/>  
<https://www.shanghai-fanuc.com.cn/>  
<https://www.fanuctaiwan.com.tw/>  
<https://www.fanuc.com/fsp/>  
<https://www.fanuc.com/fmm/>

- 本机的外观及规格如需改良而变更，恕不另行通知。
- 严禁擅自转载本商品目录中的内容。
- 本说明书中所载的产品受《外汇和外国贸易法》的管制。从日本出口到其他国家时，必须得到日本国政府的出口许可。此外，将该产品再出口到其他国家时，必须得到再出口该产品的国家的政府许可。另外，该产品还同时受美国政府的再出口限制。在出口或再出口该类产品时，请向FANUC（发那科）公司洽询。